

Лекция 1

Понятие случайного процесса и его распределение

Настоящий курс является продолжением общего курса по теории случайных процессов, в котором было рассмотрено значительное число различных классов случайных процессов. Особенностью настоящего курса является изложение общей теории случайных процессов.

Напомним, что в теории вероятностей основным является понятие *вероятностного пространства* $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$, включающее в себя:

Ω – пространство элементарных исходов (произвольное множество, элементы которого называются элементарными исходами и обозначаются ω);

\mathcal{F} – это σ -алгебра случайных событий (класс подмножеств Ω , замкнутый относительно взятия дополнения, счетных объединений или пересечений и содержащий Ω);

\mathbf{P} – вероятностная мера на \mathcal{F} (неотрицательная σ -аддитивная функция на \mathcal{F} , причем $\mathbf{P}(\Omega) = 1$).

Напомним также, что пара (E, \mathcal{E}) , где E – произвольное множество, а \mathcal{E} – заданная на нем σ -алгебра, называется *измеримым пространством*. Следовательно, (Ω, \mathcal{F}) является измеримым пространством.

Важным примером измеримых пространств является множество действительных чисел \mathbb{R} со *стандартной метрикой* ρ ($\rho(x, y) = |x - y|$ при $x, y \in \mathbb{R}$) и заданная на нем борелевская σ -алгебра $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ (минимальная σ -алгебра, содержащая все открытые множества числовой прямой относительно метрики ρ).

Аналогично на пространстве \mathbb{R}^n действительных числовых векторов размерности $n \in \mathbb{N}$ можно задать борелевскую σ -алгебру $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$ (минимальную σ -алгебру, содержащую все открытые множества относительно стандартной метрики) и тем самым получить измеримое пространство $(\mathbb{R}^n, \mathcal{B}(\mathbb{R}^n))$.

Лемма 1. Борелевская σ -алгебра $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$ совпадает с минимальной σ -алгеброй, заданной на \mathbb{R}^n и содержащей все множества вида $A_1 \times \dots \times A_n$, где A_1, \dots, A_n – произвольные одномерные борелевские множества (здесь $A_1 \times \dots \times A_n$ означает декартово произведение множеств A_1, \dots, A_n).

Упомянутые множества вида $A_1 \times \dots \times A_n$ называются *прямоугольниками*. Важно отметить, что конечные объединения попарно непересекающихся прямоугольников образуют алгебру.

Основными объектами изучения теории вероятностей являются случайные величины и векторы. Под *случайной величиной* $\xi = \xi(\omega)$, $\omega \in \Omega$, понимается произвольное отображение Ω в \mathbb{R} , являющееся измеримым относительно σ -алгебр \mathcal{F} и $\mathcal{B}(\mathbb{R})$. Это означает, что для любого множества A , принадлежащего σ -алгебре $\mathcal{B}(\mathbb{R})$, его прообраз $\xi^{-1}(A)$ относительно отображения ξ является случайным событием, т.е. принадлежит σ -алгебре \mathcal{F} .

Под *случайным вектором* $(\xi_1, \dots, \xi_n) = (\xi_1(\omega), \dots, \xi_n(\omega))$, $\omega \in \Omega$, понимается произвольное отображение Ω в \mathbb{R}^n , являющееся измеримым относительно σ -алгебр \mathcal{F} и $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$.

Определение 1. Пусть заданы измеримые пространства (Ω, \mathcal{F}) и (E, \mathcal{E}) . *Случайным элементом* X называется произвольное отображение Ω в E , измеримое относительно σ -алгебр \mathcal{F} и \mathcal{E} (это означает, что для каждого множества $A \in \mathcal{E}$ множество $X^{-1}(A)$ принадлежит \mathcal{F}). При этом говорят, что X – случайный элемент, отображающий (Ω, \mathcal{F}) в (E, \mathcal{E}) .

Таким образом, и случайная величина, и случайный вектор являются случайными элементами. Для проверки измеримости отображения полезен следующий простой факт.

Лемма 2. Пусть (Ω, \mathcal{F}) и (E, \mathcal{E}) – измеримые пространства. Пусть $\tilde{\mathcal{E}}$ – класс подмножеств множества E , причем $\mathcal{E} = \sigma(\tilde{\mathcal{E}})$ (здесь $\sigma(\tilde{\mathcal{E}})$ – минимальная σ -алгебра, заданная на E и содержащая элементы $\tilde{\mathcal{E}}$). Для измеримости отображения $X : \Omega \rightarrow E$ относительно σ -алгебр \mathcal{F} и \mathcal{E} достаточно, чтобы для каждого множества $A \in \tilde{\mathcal{E}}$ множество $X^{-1}(A)$ принадлежало \mathcal{F} .

Из лемм 1 и 2 вытекает, что отображение $(\xi_1(\omega), \dots, \xi_n(\omega))$, $\omega \in \Omega$, пространства Ω в \mathbb{R}^n является случайным вектором на (Ω, \mathcal{F}) , если ξ_1, \dots, ξ_n – случайные величины на (Ω, \mathcal{F}) . Действительно, достаточно показать, что множество $\{\omega \in \Omega : (\xi_1(\omega), \dots, \xi_n(\omega)) \in A_1 \times \dots \times A_n\}$, где A_1, \dots, A_n – произвольные одномерные борелевские множества, является случайным событием. Но указанное множество совпадает с пересечением случайных событий $\{\omega \in \Omega : \xi_i(\omega) \in A_i\}$, где $i \in \{1, \dots, n\}$, и, следовательно, само является случайным событием.

Обозначим \mathbb{R}^∞ множество бесконечных числовых последовательностей $\{x_1, x_2, \dots\}$. Зададим σ -алгебру на \mathbb{R}^∞ . Зафиксируем $m \in \mathbb{N}$ и еще m натуральных чисел n_1, \dots, n_m ($n_1 < n_2 < \dots < n_m$), а также множество $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$. Назовем *цилиндрическим множеством* пространства \mathbb{R}^∞ множество таких последовательностей $x \in \mathbb{R}^\infty$, что $(x_{n_1}, \dots, x_{n_m}) \in A$. Обозначим его $C_{n_1, \dots, n_m}(A)$. Минимальную σ -алгебру, заданную на \mathbb{R}^∞ и содержащую цилиндрические множества $C_{n_1, \dots, n_m}(A)$ при всевозможных m, n_1, \dots, n_m и A , назовем *цилиндрической σ -алгеброй* и обозначим \mathcal{G} .

Определение 2. *Случайной последовательностью* называется случайный элемент, отображающий (Ω, \mathcal{F}) в $(\mathbb{R}^\infty, \mathcal{G})$.

Таким образом, каждому элементарному исходу $\omega \in \Omega$ сопоставляется бесконечная числовая последовательность. Обозначим ее $\{\xi_1(\omega), \xi_2(\omega), \dots\}$. Обычно символ ω опускается и для случайной последовательности используются следующие обозначения: $\{\xi_1, \xi_2, \dots\}$, или $\{\xi_n, n \in \mathbb{N}\}$, или $\{\xi_n\}$.

Покажем, что если $(\xi_{n_1}, \dots, \xi_{n_m})$ является случайным вектором на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $m \in \mathbb{N}$ и произвольных натуральных n_1, \dots, n_m , то $\{\xi_n, n \in \mathbb{N}\}$ – случайная последовательность на (Ω, \mathcal{F}) . Действительно, для произвольного $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$

$$\{\omega \in \Omega : \{\xi_1, \xi_2, \dots\} \in C_{n_1, \dots, n_m}(A)\} = \{\omega \in \Omega : (\xi_{n_1}, \dots, \xi_{n_m}) \in A\},$$

а последнее множество является случайным событием. Откуда по лемме 2 получаем требуемое утверждение. В свою очередь, $(\xi_{n_1}, \dots, \xi_{n_m})$ является случайным вектором на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $m \in \mathbb{N}$ и произвольных $n_1, \dots, n_m \in \mathbb{N}$, если ξ_n является случайной величиной на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $n \in \mathbb{N}$. В итоге приходим к эквивалентному определению.

Определение 2'. *Случайной последовательностью* называется последовательность случайных величин ξ_1, ξ_2, \dots , заданных на одном вероятностном пространстве.

Обозначим $R[0, +\infty)$ множество всех числовых функций $x = x(t)$, $t \in [0, +\infty)$. Зададим σ -алгебру на $R[0, +\infty)$. Зафиксируем $m \in \mathbb{N}$, действительные числа t_1, \dots, t_m ($0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$) и множество $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$. Назовем *цилиндрическим множеством* пространства $R[0, +\infty)$ множество таких функций $x \in R[0, +\infty)$, что $(x(t_1), \dots, x(t_m)) \in A$. Обозначим его $C_{t_1, \dots, t_m}(A)$. Минимальную σ -алгебру, заданную на $R[0, +\infty)$ и содержащую цилиндрические множества $C_{t_1, \dots, t_m}(A)$ при всевозможных m, t_1, \dots, t_m и A , назовем *цилиндрической σ -алгеброй* и обозначим \mathcal{G} .

Определение 3. *Случайным процессом* называется случайный элемент, отображающий (Ω, \mathcal{F}) в $(R[0, +\infty), \mathcal{G})$.

Таким образом, каждому элементарному исходу $\omega \in \Omega$ сопоставляется числовая функция, заданная на полуоси $[0, +\infty)$. Обозначим ее $X(t, \omega)$, $t \in [0, +\infty)$. Переменная t трактуется как время. Обычно символ ω опускается и для случайного процесса используются следующие обозначения: $\{X(t), t \geq 0\}$, или $\{X(t)\}$, или X .

Функция $X(t, \omega)$, $t \in [0, +\infty)$ (при фиксированном ω), называется *траекторией* случайного процесса X , соответствующей элементарному исходу ω . Если же фиксируется переменная t , то отображение $X(t, \omega)$, $\omega \in \Omega$, называется *сечением* случайного процесса X , соответствующим моменту времени t .

Покажем, что если $(X(t_1), \dots, X(t_m))$ является случайным вектором на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $m \in \mathbb{N}$ и произвольных $t_1, \dots, t_m \in [0, +\infty)$, то $\{X(t), t \geq 0\}$ – случайный процесс на (Ω, \mathcal{F}) . Действительно, для произвольного $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$

$$\{\omega \in \Omega : \{X(t), t \geq 0\} \in C_{t_1, \dots, t_m}(A)\} = \{\omega \in \Omega : (X(t_1), \dots, X(t_m)) \in A\},$$

а последнее множество является случайным событием. Откуда по лемме 2 получаем требуемое утверждение. В свою очередь, $(X(t_1), \dots, X(t_m))$ является случайным вектором на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $m \in \mathbb{N}$ и произвольных $t_1, \dots, t_m \in [0, +\infty)$, если $X(t)$ является случайной величиной на (Ω, \mathcal{F}) для произвольного $t \in [0, +\infty)$. Таким образом, приходим к эквивалентному определению.

Определение 3'. *Случайным процессом* называется совокупность случайных величин $X(t)$, $t \in [0, +\infty)$, заданных на одном вероятностном пространстве.

При исследовании случайных величин и векторов основным инструментом являются их распределения. Напомним, что распределением случайной величины ξ , заданной на вероятностном пространстве $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$, называется вероятностная мера $\mathbf{P}^{(\xi)}$, заданная на измеримом пространстве $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ по правилу: $\mathbf{P}^{(\xi)}(A) = \mathbf{P}(\xi \in A)$, $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ (событие $\{\xi \in A\}$ есть краткая запись события $\{\omega \in \Omega : \xi(\omega) \in A\}$). Аналогично определяется распределение случайного вектора.

Определение 4. Пусть X – случайный элемент, отображающий вероятностное пространство $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$ в измеримое пространство (E, \mathcal{E}) . Этот

элемент *индуцирует* на пространстве (E, \mathcal{E}) вероятностную меру $\mathbf{P}^{(X)}$ по формуле

$$\mathbf{P}^{(X)}(A) = \mathbf{P}(\{\omega \in \Omega : X(\omega) \in A\}) = \mathbf{P}(X \in A), \quad A \in \mathcal{E}.$$

Меру $\mathbf{P}^{(X)}$ называют *распределением случайного элемента* X на пространстве (E, \mathcal{E}) .

Вспоминая, что случайный процесс – случайный элемент со значениями в $(\mathbb{R}[0, +\infty), \mathcal{G})$, приходим к следующему определению.

Определение 5. *Распределением* случайного процесса X называется вероятностная мера $\mathbf{P}^{(X)}$, индуцированная процессом X на пространстве $(\mathbb{R}[0, +\infty), \mathcal{G})$:

$$\mathbf{P}^{(X)}(A) = \mathbf{P}(X \in A), \quad A \in \mathcal{G}.$$

В духе теории вероятностей вместо случайных величин или векторов задавать их распределения. Отметим общий факт, касающийся случайных элементов: если на измеримом пространстве (E, \mathcal{E}) задана вероятностная мера P , то существует вероятностное пространство и случайный элемент на нем со значениями в (E, \mathcal{E}) , распределение которого совпадает с P (достаточно рассмотреть вероятностное пространство (E, \mathcal{E}, P) и случайный элемент на нем, совпадающий с тождественным отображением E в E).

Что касается распределений случайных величин или векторов, то они задаются при помощи *функций распределения*. Хорошо известно, что в качестве функции распределения случайной величины можно рассматривать произвольную неубывающую непрерывную справа числовую функцию, заданную на $(-\infty, +\infty)$ и имеющую пределы 0 и 1 на $-\infty$ и $+\infty$ соответственно.

Для задания распределения случайного процесса используются конечномерные распределения. Напомним, что конечномерным распределением случайного процесса X , отвечающим моментам времени t_1, \dots, t_m ($0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$), $m \in \mathbb{N}$, называется распределение случайного вектора $(X(t_1), \dots, X(t_m))$, т.е. следующая вероятностная мера на $(\mathbb{R}^m, \mathcal{B}(\mathbb{R}^m))$:

$$\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}^{(X)}(A) = \mathbf{P}((X(t_1), \dots, X(t_m)) \in A), \quad A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m).$$

Напомним также важную в теории меры *теорему Каратеодори*.

Теорема 1. *Пусть \mathcal{A} – алгебра, заданная на множестве Ω , и μ_0 – неотрицательная конечная σ -аддитивная функция на (Ω, \mathcal{A}) . Тогда существует единственная мера μ на $(\Omega, \sigma(\mathcal{A}))$, являющаяся продолжением μ_0 .*

Покажем, что конечномерные распределения случайного процесса однозначно задают его распределение. Действительно, при $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$

$$\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}^{(X)}(A) = \mathbf{P}(X \in C_{t_1, \dots, t_m}(A)) = \mathbf{P}^{(X)}(C_{t_1, \dots, t_m}(A)),$$

где, напомним, $C_{t_1, \dots, t_m}(A)$ – цилиндрическое множество. Таким образом, *конечномерное распределение* случайного процесса X , отвечающее моментам времени t_1, \dots, t_m , является сужением распределения этого процесса на цилиндрические множества $C_{t_1, \dots, t_m}(A)$, $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$. Легко видеть, что

совокупность \mathcal{G}_0 всех цилиндрических множеств образует алгебру на множестве $R[0, +\infty)$, а вероятность $\mathbf{P}^{(X)}(C_{t_1, \dots, t_m}(A))$, $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$, является неотрицательной конечной σ -аддитивной функцией на \mathcal{G}_0 . По теореме Каратеодори эту функцию можно единственным образом продолжить на минимальную σ -алгебру, содержащую \mathcal{G}_0 . А это означает однозначное восстановление вероятности $\mathbf{P}^{(X)}(A)$ для произвольного множества $A \in \mathcal{G}$.

Каким условиям должны удовлетворять вероятностные меры, заданные для каждого $m \in \mathbb{N}$ и для каждого набора моментов времени t_1, \dots, t_m на измеримом пространстве $(\mathbb{R}^m, \mathcal{B}(\mathbb{R}^m))$, чтобы существовал случайный процесс, конечномерные распределения которого совпадали бы с этими мерами?

Определение 6. Пусть каждому конечному набору чисел t_1, \dots, t_m ($0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$), $m \in \mathbb{N}$, соответствует вероятностная мера $\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}$ на измеримом пространстве $(\mathbb{R}^m, \mathcal{B}(\mathbb{R}^m))$. Говорят, что эти меры *согласованы*, если для каждой такой меры (при $m \geq 2$) и произвольного $j \in \{1, \dots, m\}$

$$\begin{aligned} & \mathbf{P}_{t_1, \dots, t_{j-1}, t_{j+1}, \dots, t_m}(A_1 \times \dots \times A_{j-1} \times A_{j+1} \times \dots \times A_m) = \\ & = \mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}(A_1 \times \dots \times A_{j-1} \times \mathbb{R} \times A_{j+1} \times \dots \times A_m) \end{aligned} \quad (1)$$

для произвольных $A_1, \dots, A_m \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$.

Заметим, что для конечномерных распределений случайного процесса условие согласованности выполняется:

$$\begin{aligned} & \mathbf{P}_{t_1, \dots, t_{j-1}, t_{j+1}, \dots, t_m}^{(X)}(A_1 \times \dots \times A_{j-1} \times A_{j+1} \times \dots \times A_m) = \\ & = \mathbf{P}(X(t_i) \in A_i, \quad i \in \{1, \dots, m\} \setminus \{j\}) = \\ & = \mathbf{P}(X(t_i) \in A_i, \quad i \in \{1, \dots, m\} \setminus \{j\}; X(t_j) \in \mathbb{R}) = \\ & = \mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}^{(X)}(A_1 \times \dots \times A_{j-1} \times \mathbb{R} \times A_{j+1} \times \dots \times A_m). \end{aligned}$$

Оказывается, справедливо и обратное утверждение, получившее название *теоремы Колмогорова о существовании процесса*.

Теорема 2. Пусть каждому конечному набору чисел t_1, \dots, t_m ($0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$), $m \in \mathbb{N}$, соответствует вероятностная мера $\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}$ на измеримом пространстве $(\mathbb{R}^m, \mathcal{B}(\mathbb{R}^m))$. И пусть эти меры согласованы. Тогда существует вероятностное пространство и заданный на нем случайный процесс, конечномерными распределениями которого являются меры $\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}$.

Для проверки условия согласованности удобно сформулировать его в терминах случайных векторов. Рассмотрим случайный вектор (ξ_1, \dots, ξ_m) , распределение которого совпадает с $\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_m}$ (как мы уже знаем, такой случайный вектор существует). Тогда правая часть соотношения (1) является значением распределения подвектора $(\xi_1, \dots, \xi_{j-1}, \xi_{j+1}, \dots, \xi_m)$ на множестве $A_1 \times \dots \times A_{j-1} \times A_{j+1} \times \dots \times A_m$, а само соотношение (1) говорит о том, что этот подвектор имеет распределение $\mathbf{P}_{t_1, \dots, t_{j-1}, t_{j+1}, \dots, t_m}$ (в силу теоремы Каратеодори, леммы 1 и того факта, что конечные объединения попарно непересекающихся прямоугольников образуют алгебру).

В качестве примера установим существование *броуновского движения* (в общем курсе теории случайных процессов это было сделано конструктивно). Напомним определение этого случайного процесса.

Определение 7. *Броуновским движением* называется случайный процесс $W = \{W(t), t \geq 0\}$, удовлетворяющий следующим аксиомам:

- 1) $W(0) = 0$;
- 2) W является процессом с независимыми приращениями, т.е. для каждого набора чисел t_1, \dots, t_m ($0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_m$), $m \in \mathbb{N}$, случайные величины $W(t_1), W(t_2) - W(t_1), \dots, W(t_m) - W(t_{m-1})$ независимы;
- 3) приращения процесса W распределены нормально: $W(t_2) - W(t_1) \sim N(0, t_2 - t_1)$ для произвольных чисел t_1, t_2 ($0 \leq t_1 < t_2$).

Приведем эквивалентное определение броуновского движения (см. общий курс теории случайных процессов).

Определение 7'. *Броуновским движением* называется случайный процесс $W = \{W(t), t \geq 0\}$, удовлетворяющий следующим аксиомам:

- 1) $W(0) = 0$;
- 2) конечномерные распределения являются нормальными;
- 3) $\mathbf{E}W(t) = 0$ при $t \geq 0$ и $\mathbf{cov}(W(t), W(s)) = \mathbf{E}W(t)W(s) = \min(t, s)$ при $t, s \geq 0$.

Установим существование броуновского движения. Для этого надо проверить условие согласованности. Существует случайный вектор (ξ_1, \dots, ξ_m) , имеющий нормальное распределение с нулевым вектором средних и ковариационной матрицей $A = \{a_{k,l}\}$, где $a_{k,l} = \min(t_k, t_l)$, $k, l \in \{1, \dots, m\}$. Условие согласованности сводится к тому, что для произвольного $j \in \{1, \dots, m\}$ подвектор $(\xi_1, \dots, \xi_{j-1}, \xi_{j+1}, \dots, \xi_m)$ имеет нормальное распределение с нулевым вектором средних и ковариационной матрицей \tilde{A} размера $(m-1) \times (m-1)$, элементами которой являются числа $a_{k,l} = \min(t_k, t_l)$ при $k, l \in \{1, \dots, m\} \setminus \{j\}$. Пусть $\varphi_{t_1, \dots, t_m}(\lambda_1, \dots, \lambda_m)$, $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}$, — характеристическая функция вектора (ξ_1, \dots, ξ_m) . Известно, что

$$\varphi_{t_1, \dots, t_m}(\lambda_1, \dots, \lambda_m) = \exp\left(-\sum_{k=1}^m \sum_{l=1}^m \lambda_k a_{k,l} \lambda_l / 2\right),$$

тогда характеристическая функция указанного подвектора равна

$$\begin{aligned} \varphi_{t_1, \dots, t_m}(\lambda_1, \dots, \lambda_m) \Big|_{\lambda_j=0} &= \exp\left(-\sum_{k=1}^m \sum_{l=1}^m \lambda_k a_{k,l} \lambda_l / 2\right) \Big|_{\lambda_j=0} = \\ &= \exp\left(-\sum_{k,l \in \{1, \dots, m\}} \lambda_k a_{k,l} \lambda_l / 2\right) \Big|_{\lambda_j=0} = \exp\left(-\sum_{k,l \in \{1, \dots, m\} \setminus \{j\}} \lambda_k a_{k,l} \lambda_l / 2\right), \end{aligned}$$

но последнее выражение совпадает с характеристической функцией случайного вектора, имеющего нормальное распределение с нулевым вектором средних и ковариационной матрицей \tilde{A} . Итак, существование броуновского движения установлено.